

# TRIMBLE ACCESS™ -OHJELMISTON MONITOROINTI -KÄYTTÖOPAS

Monitorointi Versio 1.1.4  
Trimble Access Versio 2022.00  
Muutosindeksi A  
Toukokuu 2022

# Johdanto

Monitorointi -Ohjelmiston erikoissovellus laajentaa Trimble Access -ohjelmiston toimintoja niin, että valvontasovellusten tiedonkeruuta nopeutetaan.

Työnkulkua virtaviivaistetaan säännöllisiä, mutta ei välttämättä jatkuvia, kontrolli- ja deformaatiomittauksia varten. Voit:

- Helposti pystyttää paalun.
- Mitata liitoshavainnon ja kaikki tähtäysprismat ja tallentaa niiden tiedot työhön myöhempiä työmaakäyntejä varten.
- Määrittää mittausparametrit kuten epookin aikavälin ja toleranssin.
- Tarkastella määritetyn toleranssin ylittävää liikettä, jolloin sinun ei tarvitse tehdä kattavaa analyysiä maastossa.
- Tarkastella mittausepookin tietoja kun olet vielä maastossa, ja tämän jälkeen luoda raportteja, jotka vertailevat tunnettuja koordinaatteja ajan saatossa tehtyihin mittauksiin.

## Tyypillinen valvonnan työnkulku

Kun käytössäsi on Monitorointi -ohjelmisto, tyypillinen työnkulku on:

1. Luo uusi työ tai avaa olemassa oleva työ.
2. Tuo vaadittaessa tunnetut pisteet.
3. Aloita mittaus.
4. Viimeistele kojeaseman käyttöönotto.
5. Lisää valvontapisteitä tarvittaessa.
6. Aloita valvonta. Tyypillisiä käyttökohteita ovat:
  - Yhden epookin toistuva valvonta (päivittäinen, viikoittainen), jossa takymetri on irrallinen.
  - Pitkän aikavälin valvonta (esimerkiksi kokonainen päivä), jossa takymetriä ei poisteta.
7. Valvomisen aikana ohjelmisto näyttää tietoa mittauksen kehityksestä ja väliaikaisia käännöksiä/tuloksia.
8. Kun prosessi on valmis, ohjelmisto näyttää lopulliset käännökset/tulokset.
9. Vaadittaessa lopeta valvonta ja lopeta tutkimus.
10. Käytä Monitorointi -ohjelmistoa siirtymien tarkasteluun ja data viemiseen eri raporttimuotoihin.

# Monitorointi -työmaan valmistelu

Aloittaaksesi valvonnan sinun tulee luoda työ, muodostettava yhteys kojeeseen ja viimeisteltävä kojeaseman asetukset. Näpäytä ≡ ja valitse **Mittaa** / <mittaustyyli> / <kojeaseman asetukset>. Jos tarvitset lisätietoja mittaustyyleistä ja kojeaseman käyttöönosta, katso osio *Trimble AccessTuki* ja siellä olevat asianmukaiset apuartikkelit.

Jos olet avannut olemassa olevan työn, sinun tulee suunnata uudelleen liitoshavaintoon.

## Monitorointi -työt

Monitorointi -ohjelmisto voi käyttää mitä tahansa Trimble Access -työtä. Tallenna työ **Trimble Data** -kansion asianmukaiseen projektikansioon. Voidaksesi käyttää työtä valvontaan, sinun tulee vaihtaa Monitorointi -sovellukseen. Vaihtele näkymää sovelluksien välillä näpäyttämällä tilarivin sovelluskuvaketta tilarivissä ja valitsemalla sovelluksen, johon haluat vaihtaa.

Ennen olemassa olevan työn avaamista sinun on määritettävä kojeen orientointi liitospisteeseen ennen kuin voit jatkaa. Liitospistehavaintoa käytetään ainoastaan kojeen orientointiin, jotta pisteiden mittaaminen onnistuisi. Kojeaseman asetukset lasketaan kullekin valvontaepookille. Katso [Uudelleenorientointi liitoshavaintoon](#).

## Uudelleenorientointi liitoshavaintoon

Kojeen orientointi liitospisteelle nykyisessä työssä:

1. Näpäytä ≡ ja valitse **Mittaa** / **Suuntaus**.

Jos et vielä ole aloittanut mittausta, valitse mittaustyyli **Mittaa**-valikosta ja sen jälkeen **Suuntaus**.

2. Tarkista, että asemapisteen tiedot ovat oikein. Muokkaa tarvittaessa **Kojekorkeutta**.
3. Jos sinulla on useampia liitoshavaintoja, näpäytä **Liitoshavainnon** kentän viereistä nuolta ja valitse eri liitoshavainto.
4. Näpäytä **Mittaa**.
5. Tarkista **Mittaa liitoshavainto** -lomakkeessa, että prismatiedot ovat oikein ja suuntaa koje liitospisteelle ja näpäytä **Mittaa**.

Kun koje on mitannut liitospisteelle, näyttöön ilmestyy tulokset, jossa näytetään mitatut vaaka- ja pystysuorat etäisyydet, lasketut vaaka- ja pystysuorat etäisyydet sekä erot.

6. Näpäytä **Hyväksy**.

## Paalun referenssitietojen tuonti

Valvontapaalun tuominen toisesta työstä:

1. Näpäytä ☰ ja valitse **Työmaa / Referenssityön paalu**.
2. Valitse referenssityö.
3. Valitse paalu.
4. Näpäytä **Tuo**.

Paalun piste ja kaikki paalulta havaitut työhön liittyvät pisteet kopioidaan työhön.

5. Muokkaa tuotua paalua ja mittauspisteitä näpäyttämällä ☰ ja valitsemalla **Työmaa / Muokkaa referenssiä**.

## Uusien pisteiden mittaus

Jos haluat mitata uusia kartoituspisteitä ja lisätä ne työhön, sinun tulee viimeistellä kojeaseman käyttöönotto.

1. Näpäytä ☰ ja valitse **Mittaa / Lisää piste**.  
Ruutuun ilmestyy **Mittaa kartoitus** -lomake.
2. Syötä **Pisteen nimi**.
3. Syötä tai valitse **Koodi**.
4. Valitse mittausmenetelmä **Menetelmä**-kentältä.
5. Kirjoita arvo **Tähyskorkeus** -kenttään.
6. Näpäytä **Mittaa**.
7. Näpäytä **Tall**.

## Monitorointi -pisteet

Pisteiden valvominen edellyttää yhteyden muodostamista takymetrikojeeseen sekä kojeaseman asetusten viimeistelyä.

Lisää valvontapiste ja lopeta valvontamittaus näpäyttämällä ☰ ja valitsemalla **Mittaa / Lisää piste**.

Aloita ohjelmiston avustama valvontaepookki näpäyttämällä ☰ ja valitsemalla **Mittaa / Monitorointi**.

Voit määrittää valvontapisteluettelosi ja konfiguroida erilaisia valvonta-asetuksia. Kun valvonta on alkanut, valitse asianmukainen näkymä saadaksesi erityyppistä tietoa valvontaepookistasi:

- **Tilastonäkymä** näyttää nykyisen epookin valvonnan edistymisen
- **Kojeasemanäkymä** näyttää nykyisen kojeaseman tulokset

- **Jäännösnäkymä** näyttää liitoshavaintojäännökset
- **Listanäkymä** näyttää nykyiset mittauspisteet
- **Deltanäkymä** näyttää väliaikaiset käänöstulokset
- **Varoituskäytännö** näyttää toleranssin ulkopuoliset ja epäonnistuneet mittaukset

Kun valvontaepookit ovat valmistuneet, saat yleiskatsauksen havaituista käänöstuloksista.

## Valvonnan aloittaminen apuohjelman avulla

Aloittaaksesi valvonnan sinun tulee avata työ ja muodostettava yhteys kojeeseen.

1. Näpäytä ☰ ja valitse **Mittaa / Monitorointi**.
2. Käytä **Pisteluettelon** alla olevia valonäppäimiä lisätäksesi pisteitä, tuodaksesi pisteitä CSV-tiedostosta ja muokataksesi tai poistaaksesi pisteitä. Katso osio [Valvottavien pisteiden luettelon määrittäminen](#).

3. Aloita valvontaepookki näpäyttämällä **Seuraava**.

Uusi epookki luodaan ja tallennetaan työhön joka päivä.

Epookkitiedostojen nimet muodostetaan käyttämällä maastotietokoneen käyttöjärjestelmässä määritettyä päivämäärää ja kellonaikaa, joten huolehdi, että nämä on määritetty oikein.

4. Konfiguroidaksesi asetuksia kuten mittautoleranssit, epookkien välinen jouto-aika ja pintojen järjestys näpäytä **Asetukset**. Katso [Monitorointi -asetukset](#).
5. Näpäytä **Seur**.

Ruutuun ilmestyy **Monitorointi -tilan**.

**Seuraavan epookin alkuaika** kenttä on päivitetty ja tilarivi alkaa laskea alaspäin aikaa, jolloin mittaus alkaa.

Aloita seuraava epookki välittömästi näpäyttämällä **Aloita nyt**.

Kun työ on määritelty käyttämään **Odotusaikaa** epookkien välillä, mittaus alkaa välittömästi.

Kartta näyttää valvottavat pisteet sekä kojeen tämänhetkisen suuntauksen.

Voit tarvittaessa keskeyttää mittauksen muokataksesi prismatietoja, kuten prismatyyppiä, vakiota, korkeutta ja mittaustilaa, korjataksesi aikaisemmat virheet tai tehdäksesi korjauksia lennossa. Voit myös määrittää zoomitason kullekin prismalle ja sallia/estää kuvakaappauksen valituilla pisteillä.

## NOTE –

- Jos koje tukee FineLock- tai Long Range FineLock -tekniikkaa, asianmukainen tila valitaan ennen mittausta perustuen etäisyyteen tähyksestä, jotta tulokset olisivat mahdollisimman luotettavia.
- Jos valitset kohteen lukitusmenetelmäksi **Manuaalinen**, koje kääntyy kohteeseen ja odottaa, että kohdistat tähykseen. Sinun täytyy suunnata manuaalisesti pisteelle ja jatkaa näpäyttämällä **Mittaa**.

## Valvottavien pisteiden luettelon määrittäminen

Määrittääksesi valvottavien pisteiden luettelon sinun tulee avata työ, muodostaa yhteys kojeeseen ja viimeisteltävä kojeaseman asetukset.

1. Näpäytä ☰ ja valitse **Mittaa / Monitorointi**.
2. Käytä **Pisteluettelon** alla olevia valonäppäimiä lisätäksesi pisteitä luetteloon käyttämällä yhtä seuraavista menetelmistä:
  - [Valitse työssä olevia pisteitä ja lisää ne luetteloon](#)
  - [Pisteiden tuominen csv-tiedostosta](#)
3. Kun kaikki valvontapisteet on lisätty luetteloon, tarkista seuraavat vaatimukset:
  - Pisteillä tulee olla 3D-koordinaatteja.
  - Yhden pisteistä on oltava määritettynä liitospisteeksi.
  - Valvontaluettelo on siinä järjestyksessä, missä pisteet halutaan havaittavan. Lajittele pisteitä atsimuutin mukaan valitsemalla **Atsimuutin** valintalaatikko.

Käännä koje valittua pistettä kohtia näpäyttämällä **Käännä kohti**.

Poista pisteitä luettelosta näpäyttämällä **Poista**.

Muuta listassa näkyviä sarakkeita näpäyttämällä ylänuolinäppäintä ja sen jälkeen **Näytä**. Valitse tai poista valinta valintalaatikosta tarpeen mukaan. Palaa **Pisteluetteloon** näpäyttämällä **OK**.

4. Näpäytä **Seur**.
5. Suorita epookin aloittamisen vaatimat vaiheet. Katso [Valvonnan aloittaminen apuohjelman avulla](#).

**TIP** – Lyhennä mittausaikaa napauttamalla pisteluettelon alla olevaa **Lajittele**-valonäppäintä ja valitse **Atsimuutin suunta myötöpäivään**. Tämä toiminto lajittelee pisteet myötöpäiväisen suunnan mukaan viiteatsimuutista (liitoshavainnosta), mikä lyhentää eri suuntien useiden prismojen mittausaikaa rajoittamalla kojeen kiertomäärää jokaisen mittauksen kohdalla.

## Valitse työssä olevia pisteitä ja lisää ne luetteloon

1. Napsauta **Lisää**.
2. Syötä **Pisteen nimi** tai näpäytä ► ja valitse **Luettelo** valitaksesi pisteen työssä olevien pisteiden luettelosta.
3. Jos piste on liittospiste, valitse **Liitoshavainnon** valintaruutu. Yhden pisteistä on oltava valittuna liittoshavainnoksi.
4. Valitse **Prismatyypin** ja syötä **Prismakorkeus** ja vaadittaessa **Prismavakio**.  
Kun mitataan prismattomiin kohteisiin (DR), määritä **Prismatyypiksi DR**.
5. Valitse **Työskentelytila**. Tätä asetusta käytetään kaikkiin epookin myöhempisiin mittauksiin.  
Lukitse etäprismaan valitsemalla tähytilassa **Autolock**, **FineLock** tai **Long Range FineLock**. Tilarivi ilmaisee, kun koje on lukittuna tähykseen.  
Hakutoiminto käynnistyy automaattisesti, jos mittaus aloitetaan Autolock-toiminnon ollessa käytössä ja koje ei ole lukittuneena prismaan.
6. Napsauta **Lisää**.

## Pisteiden tuominen csv-tiedostosta

1. Näpäytä **ASCII (CSV)-tiedosto**.
2. Valitse \*.csv-tiedosto luettelosta. Luettelo tiedoista, jotka tulee löytyä CSV-tiedostosta, löytyy osiosta [Tuotavan CSV-tiedoston tiedostomuotovaatimukset](#).
3. Napsauta **OK**.  
Järjestelmä näyttää luettujen pisteiden määrän. Pisteet lisätään valvontaluetteloon.

## Tuotavan CSV-tiedoston tiedostomuotovaatimukset

**Pistelistaan** luettavan pilkuilla erotellun tiedosto voi sisältää seuraavat tiedot:

Kenttä...	Sisältää...
1	Piste
2	Ensimmäinen koordinaatti (Pohjoinen)
3	Toinen koordinaatti (Itä)
4	Korkeus
5	Koodi
6	Tunnus 1

Kenttä...	Sisältää...
7	Tunnus 2
8	Prismakorkeus (todellinen vertikaalinen)
9	Tähyksen tyyppi tai prismavakio
10	Kohdistusmoodi

Tiedoston **täytyy sisältää** neljä ensimmäistä kenttää. Kaikki muut kentät ovat valinnaisia. Jos kentät 8-10 ovat tyhjiä, tiedosto voidaan silti lukea, mutta tähyksiä on muokattava manuaalisesti Monitorointi -ohjelmistossa, ennen kuin voit jatkaa. Tee tämä valitsemalla piste luettelosta ja näpäytä **Muokkaa**.

Pohjoinen, Itä, Korkeus, Tähykorkeus ja Prismavakio täytyy määrittää samoissa yksiköissä kuin nykyinen työ.

Kentässä 9 on prisman nimi, jos käytössäsi on Trimble-prisma, tai prismavakio, jos käytössäsi on jokin muu prisma. Seuraavassa taulukossa esitetään käytettävissä olevat prismat ja niiden prismavakiot:

Prismatyyppi	Prismavakio
VXSSeriesMultiTrack	0.010
SSeries360Prism	0.002
SSeriesTraversePrism	-0.035
Small318mmTilttablePrism	0.000
Large635mmTilttablePrism	0.000
MiniPrism	-0.018
SuperPrism	0.000
Monitoring25mmPrism	-0.017
Monitoring62mmPrism	-0.040
Controlpoint62mmTilttablePrism	0.000

**Kohdistusmoodi**-kenttä voi sisältää jonkin seuraavista:

Kentän 10 vaihtoehdot	Selitys
DR	<b>DR</b> päällä
AutolockOff	<b>Autolock</b> pois
AutolockOn	<b>Autolock</b> päällä, <b>Tähys ID</b> pois
numero [1] ja [8] välillä	<b>Autolock</b> aina käytössä, ja se käyttää määrättyä <b>Tähys ID:tä</b> . Huomaa, ettei Monitorointi -ohjelmisto käytä <b>Tähys ID:tä</b> , joten sitä ei huomioida ja <b>Autolock</b> on aina käytössä.



Kentän 10 vaihtoehdot	Selitys
FineLock	FineLock päällä
LongRange FineLock	LR FineLock päällä

Jos luet pisteen ja **Pisteluettelossa** on jo samanniminen piste, luetun pisteen nimen perään lisätään \_1.

## Monitorointi -asetukset

Konfiguroi Monitorointi -asetukset näpäyttämällä ☰ ja valitsemalla **Asetukset**.

### Epookin alku

- **Joutoaika (min.):** – määrittää odotusajan yhden epookin päättymisestä seuraavan aloittamiseen.
- **Intervalliaika (min.):** – määrittää odotusajan yhden epookin aloittamisesta seuraavan aloittamiseen. Vähimmäisaika vaihtelee kunkin epookin suorittamiseen kuluva ajasta. Se tarkoittaa, että intervalliajan on oltava pitempi kuin yhden epookin mittaamiseen kuluva aika.

### Mittausasetukset

#### Kojeasennot

- **Vain Pinta 1** – mitataan vain kojeasennon 1 havainnot
- **Pinta 1...pinta 2...** – ensin tehdään kojeasennon 1 havainnot kaikille pisteille ja sitten kojeasennon 2 havainnot kaikille pisteille
- **Pinta 1/pinta 2...** – ensin tehdään kojeasennon 1 ja sitten kojeasennon 2 havainnot ensimmäiselle pisteelle ja seuraavaksi kojeasennon 1 ja sitten kojeasennon 2 havainnot seuraavalle pisteelle ja niin edelleen

#### Havaintojärjestys

Kun **Pintojen järjestys** on **Pinta 1...pinta 2...**, aseta **Havaintojärjestys** seuraavasti:

- **123...123** – suorittaaksesi havainnot pinnasta 2 samassa järjestyksessä kuin pinnasta 1
- **123...321** – suorittaaksesi havainnot pinnasta 2 pinnan 1 käänteisessä järjestyksessä

Kun **Pintojen järjestys** on **Vain Pinta 1** tai **Pinta 1/pinta 2**, aseta **Havaintojärjestys** seuraavasti:

- **123...123** – ottaaksesi kunkin havaintojen sarjan samassa järjestyksessä
- **123...321** – ottaaksesi joka toisen havaintojen sarjan vastakkaisessa järjestyksessä

#### Mittausten lukumäärä

Syötä kunkin pisteen mittauksen lukumäärä jokaista sarjahavaintoa kohti.

## Sarjojen lukumäärä

Syötä kunkin epookin sarjojen lukumäärä.

## Määritä etäisyyden EDM-asetukset

Määritä tarkkuus yhdistetyn kojeen perusteella.

## Määritä etäisyyden kojetila

Aseta paras saatavilla oleva työskentelytila riippuen yhdistetystä kojeesta ja etäisyydestä.

## Mittaa passiiviset liitospisteet automaattisesti

Jos tätä valintaruutua ei valita, sinun tulee tähdätä passiivisiin prismoihin manuaalisesti.

## Esteellisten tähtäysten ohittaminen

Tähtäykset ohitetaan automaattisesti jos mittaaminen ei onnistu esimerkiksi prisman puutteellisen näkyvyyden takia.

## Laserosoitin (vain DR)

Valitse valintaruutu, joka aktivoi laserosoittimen DR-mittauksen aikana.

## Toista puuttuvat prismat

Valitse tämä valintaruutu toistaaksesi automaattisesti puuttuvat mittaukset, joiden aiheuttaja voi olla esimerkiksi prisman eteen hetkeksi pysäköity auto.

Puuttuvat liitospisteet toistetaan automaattisesti jokaisen kierroksen aikana. Muut pisteet toistetaan automaattisesti kierroksen lopussa.

## Trimble SX10/SX12

### Aktivoi kuvan otto oletuksena

Valitse valintaruutu ottaaksesi korkearesoluutioisia kuvia kussakin monitorointipisteessä kutakin monitorointisarjaa varten oletuksena äskettäin lisätyillä pisteillä.

Kaikki kuvat tallennetaan kansioon, jolla on sama työn nimi kuin Trimble Access -pääprojektikansiossa sijaitsevalla kansiolle. Tämä sallii sinun dokumentoida monitoroitava kohteen ja työmaan olosuhteet automaattisesti ja käyttää niitä raporteissa ja toimitettavissa tuotteissa.

## Aseta zoomitaso automaattisesti

Valitse valintaruutu antaaksesi ohjelmiston asettaa kojeen zoomitason automaattisesti kuvien ottamista varten pisteeseen mitatun etäisyyden perusteella.

**TIP** – Voit myös määrittää zoomitason kullekin prismalle ja sallia/estää kuvakaappauksen valituilla pisteillä Monitorointi pisteen **Muokkauksen** ruudussa.

## Vertaa

**Ensimmäiseen epookkiin:** Vertaa tulosta ensimmäisen epookkiin.

**Edelliseen epookkiin:** Vertaa tuloksia viimeksi mitattuun epookkiin.

**Ensimmäiseen ja edelliseen epookkiin:** Vertaa tuloksia ensimmäiseksi ja viimeksi mitattuun epookkiin.

**TIP** – Jos valitset **Ensimmäisen epookin** tai **Ensimmäisen ja edellisen epookin** option, koje kääntyy viittausmittauksen sijaintia kohti. Jos valitset **Edellisen epookin** option, koje kääntyy monitorointiprisman viimeksi mitattua sijaintia kohti viitesijainnin sijasta. Tämä lyhentää etsintäaikaa silloin, kun monitorointiprisma on siirtynyt huomattavasti alkuperäisestä sijainnistaan ja varmistaa, että prisma voidaan mitata kunnolla.

## Siirtymätoleranssit

Määritä valvontapisteiden toleranssiarvot. Jos toleranssi ylitetään, ohjelmisto antaa varoituksen.

## Liitoshavainnon jäännöstoleranssit

Määritä liitospisteiden toleranssiarvot. Jos toleranssi ylitetään, ohjelmisto antaa varoituksen.

## Ilmakehäkorjaukset

Monitorointi -ohjelmisto käyttää PPM (parts per million) -korjausta, jota käytetään korjaamaan mitatun vinoetäisyyden ilmakehästä aiheutunut virhe. PPM lasketaan käyttämällä mitattua ilmanpainetta ja lämpötilaa yhdessä määrättyjen kojevakioden kanssa.

Ilmanpaine ja kojevakio saadaan suoraan kojeesta, mutta lämpötila on syötettävä manuaalisesti.

Muuttaaksesi näitä asetuksia merkinnän aikana näpäytä **Keskeytä** ja sen jälkeen **Ilmakehä**.

Monitorointi -ohjelmisto laskee ilmakehäkorjauksen automaattisesti syötettyjen arvojen perusteella.

### **NOTE** –

- *Jos haluat mieluummin käyttää toista ilmanpainelukemaa, voit kirjoittaa kojeen ilmanpaineen päälle.*
- *Jos annat ilmanpaineen ja haluat palata käyttämään kojeen antamaa sisäistä ilmanpainetta, sinun täytyy käynnistää Monitorointi-ohjelma uudelleen.*

Lämpötila ja ilmanpaine (eli ilmakehäkorjaus) tallennetaan työhön jokaisen epookin mittauksen yhteydessä. Voit päivittää lämpötilan milloin tahansa valvonnan aikana. Korjauksia käytetään seuraavassa epookissa.

## Toleranssin ulkopuoliset mittaukset

Kunkin mittauksen jälkeen Monitorointi -ohjelmisto tarkistaa, onko mittaus työssä määritetyn toleranssin sisällä. Ohjelmisto varoittaa, jos tulos on toleranssin ulkopuolella ja näyttää deltat.

Työssä on asetettu kahdenlaisia toleransseja:

- Vaaka-ja korkeussiirtymän toleranssit.

Jos joku pisteistä on liikkunut määritettyä toleranssia enemmän, deltat näkyvät **Deltanäkymässä** ja piste listataan **Varoituksissa**. Voit nähdä nämä tiedot myös **Siirtymät**-raportissa.

- Liitospisteiden residuaalien vaaka-ja korkeustoleranssit.
  - Jos liitoshavainnot ovat jäännöstoleranssin ulkopuolella, liitoshavaintotiedot näytetään Jäännösten näkymässä.

**NOTE** – Jos liitospisteiden residuaalien hälytys ilmestyy epookin lopussa, Monitorointi -ohjelma ei näytä yhtään hälytystä yhdestäkään mittausepookin mittauspisteiden liikkumisista.

## Epäonnistuneet mittaukset

Koje yrittää mitata jokaisen pisteen mutta jos näkyvyys prismaan ei ole esteetön, mittaus epäonnistuu. Voit tällöin joko kokeilla uudestaan tai hypätä epäonnistuneen mittauksen yli.

- Jos piste on ohitettu I-kojeasennossa, II-kojeasennon havainto ohitetaan automaattisesti.
- Jos piste on ohitettu yhdessä epookissa (joko I-kojeasennossa tai II-kojeasennossa), koje silti yrittää mitata pisteen kaikissa seuraavissa epookeissa.
- Kaikki havainnot tallennetaan työtiedostoon. Kun on käytetty kojeasennossa järjestystä F1 F2 tai F1/F2, kaikki pisteet täytyy mitata molemmissa kojeasennossa, jotta Monitorointi -ohjelma voi laskea siirtymät epookissa.
- Jos on käytetty kojeasentoja F1 F2 tai F1/F2, myös liitospisteet täytyy mitata molemmissa kojeasennossa, jotta monitorointiohjelma pystyy laskemaan mittauspisteiden koordinaattien siirtymät epookissa. Jos liitospisteitä ei ole mitattu molemmissa kojeasennossa, yhdellekään mittauspisteelle ei lasketa koordinaatteja.

Tämä luettelo ilmaisee jokaisen pisteen mittauksen etenemisen nykyisessä epookissa:

Kuvake	Mittauksen tila...
...	Mittaus meneillään
✓	Mittaus onnistui
×	Mittaus epäonnistui

**TIP** – Jatkaaksesi automaattisesti seuraavaan tähtäykseen, valitse **Hyppää esteellisten tähtäysten yli** -valintaruutu **Asetusten** ruudussa. Mitataksesi ohitetut mittaukset automaattisesti uudelleen valitse **Toista puuttuvat prismat** -valintaruutu **Asetukset**-ruudussa.

## Valvonnan pysäyttäminen

Lopeta valvonta näpäyttämällä **Esc MonitorointiTilan** ruudussa.

Jos mittauksia ei ole meneillään, mittaus päättyy välittömästi.

Jos mittaus on meneillään, valvonta loppuu nykyisen mittauksen suorittamisen jälkeen.

## Raportit

Voit luoda raportin mitatuista pisteistä, mukaan lukien kaikista pisteliikkeistä. Näillä raporteilla voidaan tarkistaa mittausdata jo maastossa tai se voidaan siirtää asiakkaalle tai toimistoon jatkokäsittelyjä toimisto-ohjelmistolla varten.

## Siirtymien tarkasteleminen

Valvontapisteiden siirtymien käännosten tarkasteleminen:

1. Näpäytä ☰ ja valitse **Raportit / Siirtymät**.
2. Valitse epookki tai epookit, joita haluat vertailla. Valitut epookit ilmaistaan pienen nuolen avulla. Jos valitset:
  - **kaksi epookkia**, niitä vertaillaan keskenään.
  - **Yhden epookin**, sitä verrataan referenssiarvoihin (alkuperäisestä havainnosta).

## Raporttien luominen mitatuista pisteistä

Voit luoda raportin mitatuista pisteistä, mukaan lukien kaikista pistekäännöksistä. Näillä raporteilla voidaan tarkistaa data jo maastossa tai se voidaan siirtää asiakkaalle tai toimistoon.

Käytettävissä olevat muodot ovat oletusarvoisesti seuraavat:

Valitse...	Luotava kohde...
<b>Linjausraportti (CSV)</b>	Raportti CSV-formaatissa, joka näyttää linjauksen siirtymätiedot. Siirtymätietoa annetaan kustakin linjauksella olevasta paalusta, linjaukseen luotisuorassa linjassa olevista siirtymistä ja linjauksen ylä- ja alapuolisesta pystyliikkeestä.
<b>Linjauksen Word- raportti</b>	Raportti Word-formaatissa, joka näyttää hajontakuvioita ja suuntauskaavioita, joista ilmenee linjauksen siirtymätiedot. Siirtymätietoa annetaan kustakin linjauksella olevasta paalusta, linjaukseen luotisuorassa linjassa olevista siirtymistä ja linjauksen ylä- ja alapuolisesta pystyliikkeestä.
<b>Epookin referenssin vertailuraportti (koordinaatit)</b>	HTML-muotoinen raportti, joka sisältää pistenumeron, koordinaatit ja aikaleima kutakin valvontapistettä varten sekä sarjahavainnon mittauksen. Tämä virtaviivaistaa datan siirtämistä toimisto-ohjelmistoon raportointia varten.
<b>Epookin referenssin vertailuraportti (CSV)</b>	CSV-muotoinen raportti, joka sisältää pistenumeron, koordinaatit ja aikaleima kutakin valvontapistettä varten sekä sarjahavainnon mittauksen. Tämä virtaviivaistaa datan siirtämistä toimisto-ohjelmistoon raportointia ja tuotteiden luomista varten.
<b>Epookin referenssin vertailuraportti</b>	Raportti näyttää jokaisen epookin kaikkien pisteiden siirtymät verrattuna ensimmäiseen havaintosarjaan. Kaikki työssä määritettyjen toleranssien ylittävät siirtymät korostetaan punaisella.
<b>Pisteraportti</b>	Raportti näyttää yhden ennalta määritetyn pisteen liikkeen verrattuna ensimmäiseen havaintosarjaan. Kaikki työssä määritettyjen toleranssien ylittävät siirtymät korostetaan punaisella.
<b>Sanaraportti</b>	Word-formaatissa oleva raportti näyttää hajontakuvion ja trendikaavion jokaiselle pisteelle näyttäen siirtymät ajan kuluessa. Raportti sisältää kattavan siirtymäkaavion, joka näyttää kaikki monitorointipisteet yhdessä näkymässä, mistä on hyötyä suuntausten tai poikkeavien arvojen määrittämisessä monitorointipisteiden ryhmässä maastossa.

Projektin luominen:

1. Näpäytä ☰ ja valitse **Raportit / Raportit**.
2. Valitse vaadittu tiedostomuoto **Tiedostomuodon** kentältä.

3. Jos valitsit:

- **Linjausraportti (CSV)**, valitse **Linjaustyyppi** (RXL, murtoviiva, TXL tai LandXML) ja valitse sitten **Syötetiedosto**.
- **Linjauksen Word-raportti**, valitse sisällytetäänkö **Pisteen hajontakuviot**, **Suuntauskäyrät** vai molemmat **Raportin sisällön** kenttään ja valitse sitten **Linjaustyyppi** (RXL, murtoviiva, TXL tai LandXML) ja valitse sitten **Syötetiedosto**.
- **Pisteraportin**, kirjoita pisteen nimi **Pisteen nimen** kenttään tai napauta ► ja valitse piste.
- **Word-raportin** valitse **Raportin sisällön** kentältä otetaanko mukaan **Pisteen hajontakuviot** vai **Suuntauskaaviot** tai molemmat.

4. Näytä luotu tiedosto automaattisesti luomisen jälkeen valitsemalla **Näytä tehty tiedosto** -valintaruutu.

5. Napsauta OK.

**TIP** – Synkronoidaksesi viennit ja raportit Trimble Connect -sovelluksen kanssa, valitse projekti **Projektiruudusta** ja napauta sitten ☰, valitse **Asetukset** ja valitse **Siirrä linkitettyjä projektitiedostoja sekä maastodataa ja vientejä** -valintaruutu. Tiedostot synkronoidaan Trimble Connect -sovelluksen kanssa, kun seuraavan kerran synkronoit projektin.

## Tiedostojen siirtäminen toimistoon

Voit siirtää useantyyppisiä valvontatiedostoja maastotietokoneen ja toimistotietokoneen välillä, mutta kaikkia tiedostomuotoja ei kuitenkaan voi avata suoraan toimisto-ohjelmistossa.

### Datan vieminen Trimble 4D Control -ohjelmaan

Vie valvontatietosi Trimble 4D Control -ohjelmistoon näpäyttämällä ☰ ja valitsemalla **Raportit / Vie T4DControliin**. Näpäytä **OK** vahvistuksen valintaruudussa. Data vietään JobXML-tiedostoon (\*.jxl) ja tallennetaan projektikansioon.

Avaa JobXML-tiedosto ja analysoi valvontatiedot Trimble 4D Control -ohjelmistolla näyttämällä nykyiset siirtymät, siirtymäkaaviot ja virhe-ellipsit.

### Datan tarkastelu Trimble Business Center -sovelluksessa

Jos olet kirjoittanut valvontadatan JobXML (\*.jxl) -tiedostoon, voit lukea tämän Trimble Business Center -ohjelmistoon.

Kaikki valvontahavainnot luetaan projektiin ja projektin käyttämät koordinaatit johdetaan ensimmäisestä epookista.

## TIP –

- Tarkastele kunkin epookin havaintoja Project Explorerilla.
- Näytä jokaisen epookin koordinaatit luomalla pisteenjohtoraportti.
- Käytä **Projektiasetukset** -kohdan **Pistetoleranssit** -asetusta määrittämään pisteiden liikkumatoleranssit. Kaikki näiden toleranssien ulkopuolelle jäävät koordinaatit korostetaan punaisella raporteissa ja merkitään toleranssien ulkopuolisiksi karttaikkunassa.

## Tiedonsiirto

Käytä **Tiedonsiirto**-valikkoa, joka tehostaa ja nopeuttaa **työmaan käyttöönottoa automaattista monitorointia varten**, minkä johdosta työmaalle ei tarvitse tuoda useita erilaisia sovelluksia ja laitteita. Voit käyttää samaa työkulkua sekä manuaalisiin että automatisoituihin monitorointiprojekteihin. **Tiedonsiirto**-valikosta löytyy menetelmiä työmaan asetusten tietojen siirtoon automaattisia monitorointiprojekteja varten Trimble 4D Control -sovellusta käyttäen.

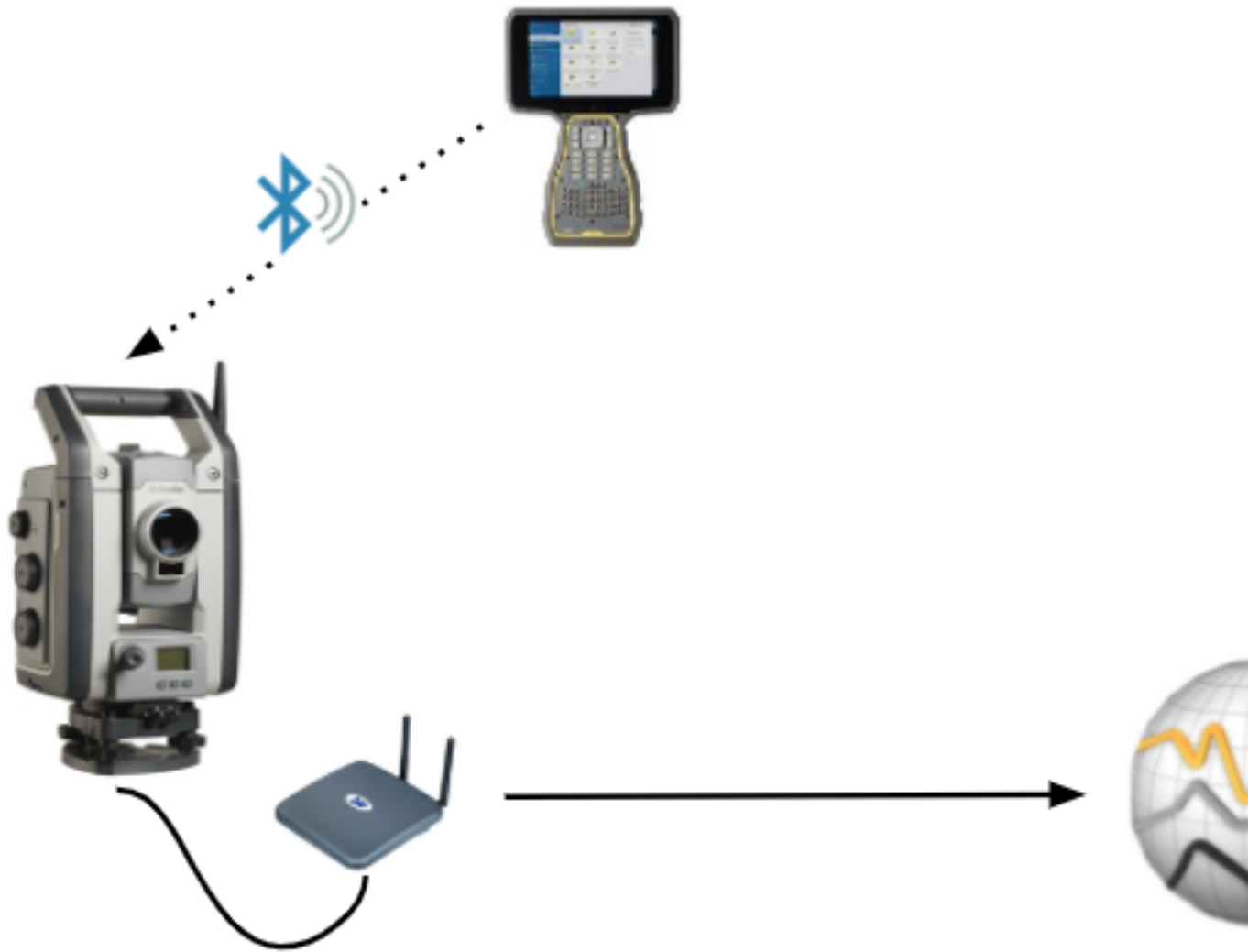
## Työmaa-asetusten siirto Settop M1:stä Trimble 4D Control -sovellukseen

Settop M1 on suositeltava yhteydenpitotapa takymetriin automatisoidussa monitorointijärjestelmässä. Uusi **Settop M1** -ominaisuus mahdollistaa työmaan asetusten (mukaan lukien pisteluettelot ja ajoitettujen sarjahavaintojen asetukset) siirron Trimble Access Monitorointi -sovelluksesta saumattomasti Settop M1:een ja epäsuorasti Trimble 4D Control:hen. Sen avulla vältetään ylimääräisiltä konfiguraatiotöiltä maastossa (Settop M1) ja Trimble 4D Control:ssä.

### Työmaan asetusten määrittäminen

1. Käynnistä Trimble Access Monitorointi ja avaa olemassa oleva työ muokataksesi olemassa olevia työmaan asetuksia, tai luo uusi työ luodaksesi työmaan asetukset tyhjästä.
2. Napauta ☰ ja valitse **Asetukset / Yhteydet**. Valitse **Bluetooth**-välilehti. Yhdistä maastotietokone takymetriin.



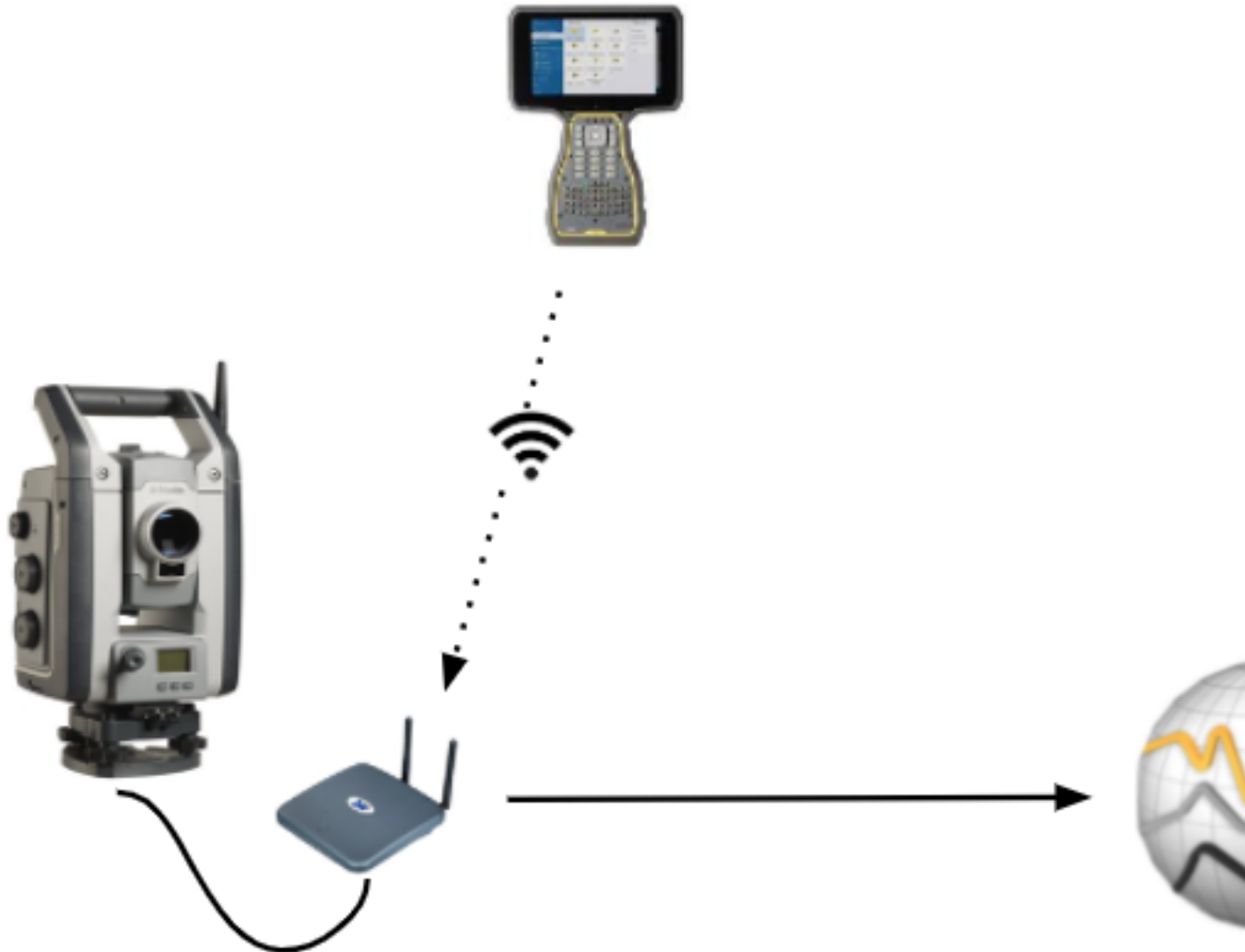


3. Näpätä ☰ ja valitse **Mittaa** / <mittaustyyli> / <kojeaseman asetukset>. Työmaan asetusten määrittäminen:
  - a. Määrittele asemapisteen asetustyyppi.
  - b. Lisää liitoshavaintopisteet.
  - c. Lisää tähtäyspisteet.
  - d. Säädä ajoitustoiminnon asetukset.
  - e. Näpätä **Hyväksy**.
  - f. Sarjahavainnot.

## Työmaan asetusten siirto

1. Yhdistä maastotietokone Settop M1:een Wi-Fin kautta.

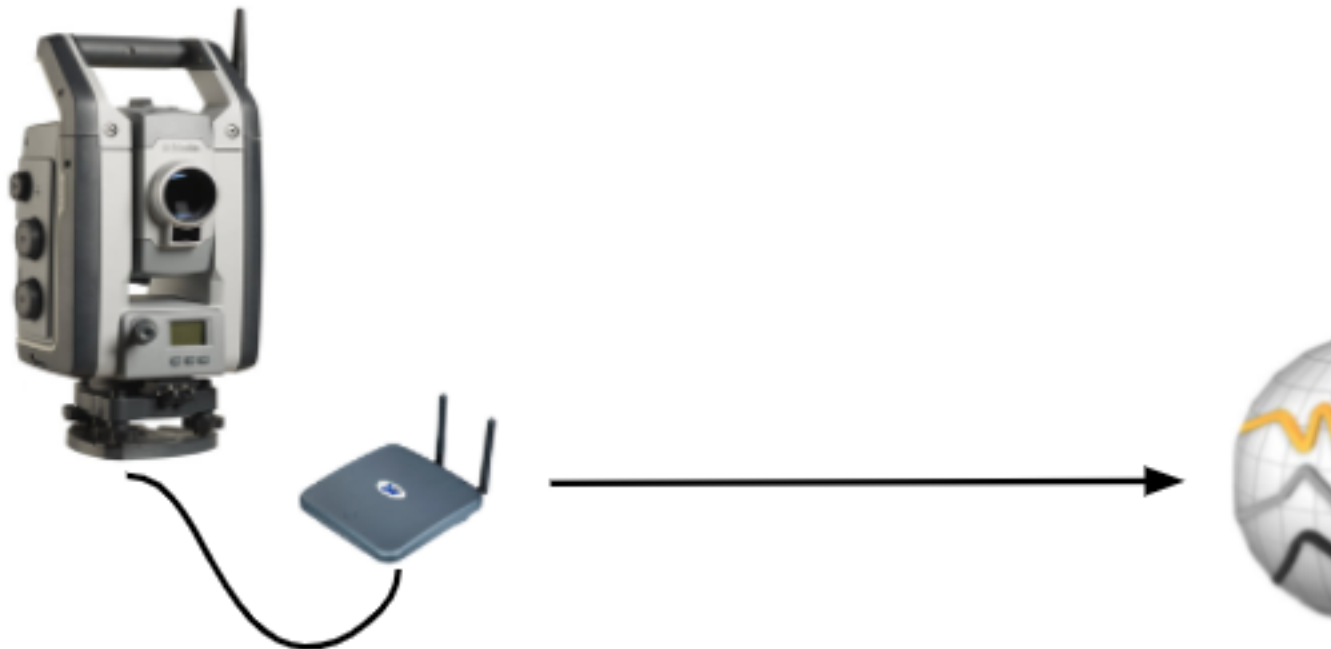
Käytä Windows-käyttöjärjestelmän Wi-Fi-asetuksia konfiguroidaksesi Wi-Fi-yhteyden asetukset. Wi-Fi-verkon nimen alussa on **Settop** ja lopussa Settop M1 ID (esim. Settop-m14117562). Settop M1:n tukiaseman salasana on **Settopm1**.



2. Ota Settop M1 -koje pois käytöstä Monitorointi -ohjelmiston kautta. Tee näin napauttamalla ☰ ja valitsemalla **Tiedonsiirto / Settop M1 / Poista kojeen hallinta käytöstä**. Anna Settop M1 -käyttäjänimesi ja -salasanasi ja napauta **Poista käytöstä**.
3. Jos et vielä ole määrittänyt lähetettäviä asetuksia, voit yhdistää maastotietokoneen kohteeseen ja määrittää työmaan asetukset nyt. Katso [Työmaan asetusten määrittäminen](#), page 16 ylempänä.
4. Napauta ☰ ja valitse **Tiedonsiirto / Settop M1 / Lähetä työmaan asetukset**.

5. Tarkista, että Settop M1 -kirjautumistiedot ja Settop M1 -projektinimi ovat oikein ja valitse vaihtoehdot Mittaa- ja Ajoitustoiminto-asetuksille.
6. Napauta Lähetä & käynnistä.

Automaattinen monitorointijärjestelmä käynnistyy ja aloittaa monitorointiprosessin käyttäen Trimble 4D Control:tä.



## Työmaan asetusten vaihto Trimble 4D Control:n kanssa

Työmaa-asetusten muokkaus ja vaihto Trimble 4D Control:n kanssa käy helposti Trimble Access Monitorointi -ohjelman avulla. Tilanteessa, jossa yksikään Settop M1 ei ole käytössä, voit siirtää työmaan asetukset Trimble 4D Control:hen tällä toiminnolla nopeuttaaksesi automaattista monitorointijärjestelmän käyttöönottoa. Lisäksi Trimble 4D Control:n viemiä olemassa olevia työmaan asetuksia voidaan tuoda työn jatkamiseksi maastossa, mikä mahdollistaa muun muassa prismojen lisäämisen tai olemassa olevan prisman tietojen muokkaamisen.

## Työmaan asetusten vieni Trimble 4D Control:hen

1. Napauta Monitorointi -sovelluksessa ☰ ja valitse Tiedonsiirto / T4D Control / Vie työmaan asetukset.
2. Työmaan asetusten viennin valintaikkuna vahvistaa siirron onnistuneen. Napsauta OK.

3. Löydät viedyn työmaan-asetusten kansion napauttamalla ☰ ja valitsemalla **Työn tiedot / Resurssienhallinta** avataksesi **Trimble Data\Projektit**-kansion Resurssienhallinnassa. Työmaan asennustiedostolla on tiedostopäätte **.tamsetup**, ja sitä säilytetään **<projektin nimi>\T4DControlExport**-kansiossa.

## Työmaa-asetusten tuonti Trimble 4D Control:stä

1. Avaa Trimble 4D Control ja vie työmaan asetukset. Viedyn tiedoston tiedostopäätte on **.tamsetup**. Kopioi tämä tiedosto Resurssienhallinnassa.
2. Avaa Monitorointi ja napauta ☰ ja valitse **Työn tiedot / Resurssienhallinta** avataksesi **Trimble Data\Projektit**-kansion Resurssienhallinnassa.
3. Liitä Resurssienhallinnassa **.tamsetup**-tiedosto **<projektin nimi> / T4DControlImport**-kansioon **Trimble Data\Projektit**-kansiossa.
4. Napauta ☰ ja valitse **Tiedonsiirto / T4D Control / Tuo työmaan asetukset**.
5. Valitse juuri kansioon liittämäsi työmaan asennustiedosto.
6. Näpäytä **Hyväksy**.

Työmaan asennustiedot ovat nyt löydettävissä Trimble Access-työssä.